

**SME0306 - 2013**  
**Gustavo Carlos Buscaglia**

ICMC - Ramal 738176  
 gustavo.buscaglia@gmail.com

**Prova Sub** (5 de dezembro de 2013) Valor de cada exercício: 2 pontos

1. Responda se verdadeiro ou falso:

(a) A sequência  $(a_n)_{n=1}^{\infty}$ , onde

$$a_n = \begin{cases} 1 & \text{se } n \text{ é ímpar} \\ \cos(10/n) & \text{se não} \end{cases}$$

- é convergente. V
- está  $\epsilon$ -perto de 1, com  $\epsilon = 0.5$ . F
- é limitada. V

(b) Para  $n \rightarrow +\infty$ ,

- $\sin(3n^2) = \Theta(n^2)$ . V
- $n^3 + n^2 = O(\frac{1}{5}n^3)$ . V
- $n^3 = \Theta(10n^2)$ . F

*Lembrete:*  $g = \Theta(f) \Leftrightarrow g = O(f) \text{ e } f = O(g)$ .

(c) Para  $h \rightarrow 0$ ,

- $\sin(h) - \tan(h) = \Theta(h^2)$ . V
- $\cos(h) - 1 + \frac{h^2}{2} = o(h^3)$ . V
- $\sin(h) - h = O(h^3)$ . V

2. Seja  $f$  uma função suave e limitada. Seja a integral exata

$$I = \int_x^{x+h} f(s) ds$$

e seja a integral numérica

$$\tilde{I} = h[\alpha f(x) + \beta f(x+h)]$$

onde  $\alpha$  e  $\beta$  são números reais. Responder se verdadeiro ou falso:

- (a) Se  $\alpha + \beta = 1$ , então  $I - \tilde{I} = O(h)$ . V
- (b) Se  $\alpha + \beta = 1$ , então  $I - \tilde{I} = O(h^2)$ . V
- (c) Se  $\alpha = \beta = 1/2$  então  $I - \tilde{I} = O(h^3)$ . V

*Lembrete:* Se  $g(h) = O(h^p)$  então  $g(h) = O(h^{p-1})$ .

3. Procura-se uma interpolada polinomial cúbica com apenas potências ímpares de  $x$  que passe pelos pontos  $(1, -1)$  e  $(3, 93)$ . Calcule o valor desta interpolada em  $x = 2$ .

Resposta: $p(2) = 46$	
--------------------------	--

4. Para a função

$$F(V, I, R) = (V - RI)^2 + 10(R - 2)^2 + 10(V - 2)^2 + 10(I - 4)^2$$

faça uma iteração de otimização de gradiente a partir do ponto inicial  $\underline{x}^{(0)} = (V, I, R)^T = (3, 3, 2)^T$ .

**Responda:** A direção de avanço será:

$\underline{d}^0 =$	
---------------------	--

5. O método de Euler modificado para a EDO

$$\frac{d}{dt} \underline{y} = \underline{f}(t, \underline{y}(t))$$

se define como

$$\underline{Z}^n = \underline{Y}^n + \frac{\Delta t}{2} \underline{f}(t_n, \underline{Y}^n)$$

$$\underline{Y}^{n+1} = \underline{Y}^n + \Delta t \underline{f}(t_n + \frac{\Delta t}{2}, \underline{Z}^n)$$

(a) Realizar um passo desse método numérico para a equação do oscilador

$$\frac{d^2 x}{dt^2} + 2 \frac{dx}{dt} + x = 2t$$

com condição inicial de posição e velocidade

$$x(0) = 0, \quad x'(0) = 2,$$

respectivamente. Utilize passo de tempo  $\Delta t = 0.2$ .

**Responda:** Qual a posição e a velocidade obtidas numericamente depois do primeiro passo de tempo?

Posição	
Velocidade	

(b) **Responda:** Qual é o máximo passo de tempo que se pode utilizar sem perder a estabilidade?

$\Delta t_{\max} =$	
---------------------	--

6. Seja o sistema incompatível

$$\begin{aligned} x + 2y &= 5 \\ 2x - 2y &= -1 \\ x &= 1 \\ 4x - y &= 5 \end{aligned}$$

Calcular a “melhor solução” no sentido dos mínimos quadrados com o produto escalar usual euclidiano.

$x^* =$	
$y^* =$	