

ICMC - Ramal 738176, gustavo.buscaglia@gmail.com

ICMC - Ramal 736628, rfausas@gmail.com

Oscilações de membranas

Membranas elásticas

- Uma estrutura frequente e relativamente simples de analisar é uma **membrana**, isto é, um corpo quase-bidimensional que ocupa uma região Ω do plano $x - y$ e está submetido a uma tensão σ .
- Uma “membrana unidimensional” é uma corda tensa.
- A dinâmica da membrana surge de resolver

$$\rho e \frac{\partial^2 w}{\partial t^2} - \sigma \nabla^2 w = f(x, y, t), \quad (1)$$

onde ρ é a densidade, e a espessura, $w(x, y, t)$ o deslocamento **vertical** da membrana no ponto (x, y) ao tempo t , σ a tensão membranal (em N/m), ∇^2 o operador Laplaciano e $f(x, y, t)$ a força vertical aplicada (em N/m²).

- Dividindo a membrana com o mesmo procedimento utilizado para a equação do calor, chegamos nas equações discretizadas

$$\rho_{ij} e_{ij} \frac{d^2 w_{ij}}{dt^2} - \sigma \frac{w_{i+1,j} + w_{i-1,j} + w_{i,j+1} + w_{i,j-1} - 4w_{ij}}{\delta^2} = f_{ij}(t) \quad (2)$$

- Agora transformamos nossa “matriz de incógnitas” w_{ij} em um vetor de incógnitas:

$$W_k = w_{ij} \quad \Leftrightarrow \quad k = i + (j - 1) * N_1 \quad (3)$$

onde N_1 é o número de nós em x .

```
function k = ij2n (i, j, N1)
    k = i + (j-1)*N1;
end
```

- Fazemos o mesmo com a força, $F_k = f_{ij}$.
- Chamando ainda M a matriz diagonal que tem $\rho_{ij} e_{ij}$ na posição $k = i + (j - 1)N_1$ (matriz de massa), e K a matriz de rigidez (discretização do $-\nabla^2 w$), as equações resultam

$$M \frac{d^2 W}{dt^2} + K W = F(t) \quad (4)$$

onde M e K são matrizes de $(N_1 N_2) \times (N_1 N_2)$, e W e F são vetores (coluna) de $N_1 N_2$ componentes.

- A construção da matriz K pode ser feita assim:

```
function [K M] = matmembrana(N1,N2,sigma,delta)
nunk = N1*N2;
K = zeros(nunk,nunk); M = K;
for i=2:N1-1
    for j=2:N2-1
        Ic = ij2n(i, j, N1); K(Ic,Ic) = 4;
        Ie = ij2n(i+1, j, N1); K(Ic,Ie) = -1;
        Iw = ij2n(i-1, j, N1); K(Ic,Iw) = -1;
        In = ij2n(i, j+1, N1); K(Ic,In) = -1;
        Is = ij2n(i, j-1, N1); K(Ic,Is) = -1;
    end
end
K = K*sigma/(delta^2);
.....(continua)
```

- Agora colocamos condições de borda e calculamos a matriz M :

```
.....
for i=1:N1
  for j=1:N2
    xi=(i-1)*delta;
    yj=(j-1)*delta;
    Ic=ij2n(i,j,N1);
    if ((i==1 || i==N1) || (j==1 || j==N2))
      K(Ic,:)=0; K(:,Ic)=0; K(Ic,Ic)=1e9;
    end
    rhoij=1.; #programar, e.g., rhoij=1+xi*jy
    eij=1.; #programar
    M(Ic,Ic)=rhoij*eij;
  end
end
K = sparse(K); M = sparse(M);
end
```

Oscilações livres

- Uma vez que temos as matrizes da estrutura, as **frequências** (ω_i) e **modos** ($\Phi^{(i)}$) de oscilação livre da estrutura surgem, como antes, de resolver o problema de autovalores

$$K \Phi^{(i)} = \omega_i^2 M \Phi^{(i)} . \quad (5)$$

Isto se faz, em Octave, executando

```
[K M] = matmembrana(N1,N2,sigma,delta);  
[V D] = eig(K,M);
```

Com isto cada coluna de V é um autovetor (que aproxima a correspondente autofunção). Podemos visualizar fazendo

```
zz=reshape(V(:,1),N1,N2);  
surf(zz)  
contourf(zz)
```

ou melhor

```
for i=1:100, surf(zz*sin(0.1*i));...  
    axis([0 N2 0 N1 -.08 .08]); pause; end
```

- Os autovalores são

$$\text{lam} = \text{diag}(D)$$

e as frequências próprias da estrutura

$$\text{omega} = \text{sqrt}(\text{lam})$$

Exercício 1: Calcular (usando Octave) as primeiras 10 frequências e modos de oscilação de uma membrana com forma de triângulo retângulo cujos catetos medem 5 e 7 metros, sendo ρ uniforme de valor 1 kg/m^2 e a tensão $\sigma = 100 \text{ N/m}$. A borda da membrana está fixada ($w = 0$).

Exercício 2: Se sabe que a membrana anterior oscilará apenas nos três primeiros modos (os outros não serão excitados significativamente). Explique como escolheria um ponto (x^*, y^*) da membrana tal que $w(x^*, y^*, t)$ meça unicamente as deflexões provindas do primeiro modo de oscilação.

Oscilações forçadas

- Vamos colocar um amortecimento na equação diferencial proporcional à matriz de massa:

$$M \frac{d^2 W}{dt^2} + \beta M \frac{dW}{dt} + K W = F(t) \quad (6)$$

- Assumamos agora que $F(t)$ é cosenoidal,

$$F(t) = Z \cos(\omega_* t) , \quad (7)$$

e analisemos a resposta da membrana postulando uma solução da forma

$$W(t) = \sum_i c_i \cos(\omega_* t + \phi_i) \Phi^{(i)} . \quad (8)$$

Isto leva a

$$W'(t) = - \sum_i c_i \omega_* \sin(\omega_* t + \phi_i) \Phi^{(i)} , \quad W''(t) = - \sum_i c_i \omega_*^2 \cos(\omega_* t + \phi_i) \Phi^{(i)}$$

Assim resulta

$$K W = \sum_i c_i \cos(\omega_* t + \phi_i) K \Phi^{(i)} = \sum_i c_i \omega_i^2 \cos(\omega_* t + \phi_i) M \Phi^{(i)} \quad (9)$$

- Substituindo,

$$\sum_i c_i [(-\omega_*^2 + \omega_i^2) \cos(\omega_* t + \phi_i) - \beta \omega_* \sin(\omega_* t + \phi_i)] M \Phi^{(i)} = Z \cos(\omega_* t) \quad (10)$$

- No lado direito, decompos Z na base $M \Phi^{(i)}$,

$$Z = \sum_i \alpha_i M \Phi^{(i)}$$

e utilizamos

$$\cos(\omega_* t) = \cos \phi_i \cos(\omega_* t + \phi_i) + \sin \phi_i \sin(\omega_* t + \phi_i)$$

para obter, igualando coeficientes,

$$c_i = \frac{\alpha_i \cos \phi_i}{-\omega_*^2 + \omega_i^2} = \frac{-\alpha_i \sin \phi_i}{\beta \omega_*} \quad (11)$$

Eliminando ϕ_i , resulta

$$c_i = \frac{\alpha_i}{\sqrt{(-\omega_*^2 + \omega_i^2)^2 + \beta^2 \omega_*^2}} \quad (12)$$

Exercício 3: Sabendo que os autovetores $\phi^{(i)}$ cumprem $(\phi^{(j)})^T M \phi^{(i)} = \delta_{ij}$, escrever os comandos de octave que permitem calcular os coeficientes α_i a partir do vetor Z . Programar em Octave.

Exercício 4: Refazer os cálculos dos coeficientes c_i quando o termo de amortecimento é proporcional à matriz K , i.e., é da forma

$$+\gamma K \frac{dW}{dt}$$

- Dos cálculos anteriores surge que a oscilação forçada da membrana é dada por

$$W(t) = \sum_i \frac{\alpha_i}{\sqrt{(-\omega_*^2 + \omega_i^2)^2 + \beta^2 \omega_0^2}} \cos(\omega_* t + \phi_i) \Phi^{(i)}. \quad (13)$$

- A energia elástica da membrana é

$$E_e = \frac{1}{2} W^T K W = \frac{1}{2} \sum_i c_i^2 \omega_i^2 \cos^2(\omega_* t + \phi_i) \quad (14)$$

o que permite a energia elástica média do modo como

$$A_e = \frac{1}{4} \sum_i c_i^2 \omega_i^2. \quad (15)$$

- Isto foi implementado na função `emedia`, que assume que todos os α_j são 1 e calcula a energia média para 1001 valores de ω_* equidistribuídos entre os valores `om1` e `om2`.

```
function [x y] = emedia(om1,om2,lam,beta)
x=linspace(om1,om2,1001);
dd=(om2-om1)/1000;
for j=1:1001
    ome=om1+(j-1)*dd;
    y(j)=0.25*norm(sqrt(lam)./(-ome^2+beta*i*ome+lam))^2;
    if (y(j)>100)
        y(j)=100;
    end
end
end
```

- Agora fazemos

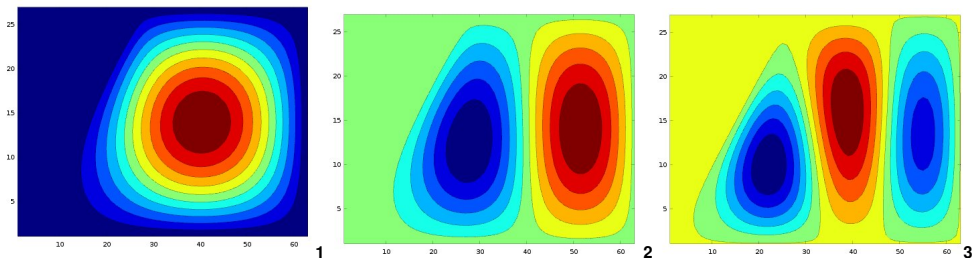
```
> [K M]=matmembrana(27,63,1,0.1);
> [V D]=eig(K,M);
lam=diag(D); ome=sqrt(lam)
ome =
    1.3929e+00
```

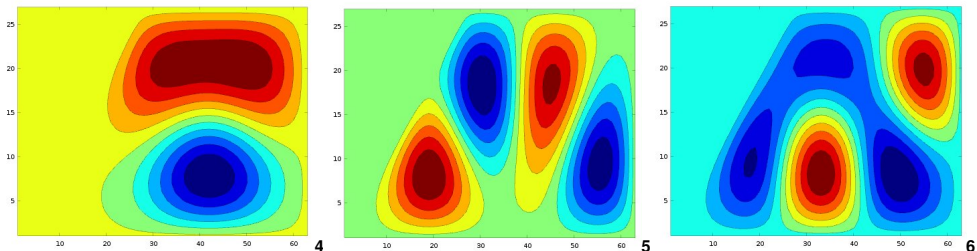
1.8215e+00
2.3058e+00
2.5269e+00
2.7440e+00
2.8804e+00
.....

Essas são as primeiras 6 frequências próprias da estrutura, em rad/seg. Note que é uma membrana bem mole, com frequência fundamental de 8.75 segundos. Isto é devido a que a tensão nela é bem baixa, apenas 1 N/m.

- Os primeiros modos normais são

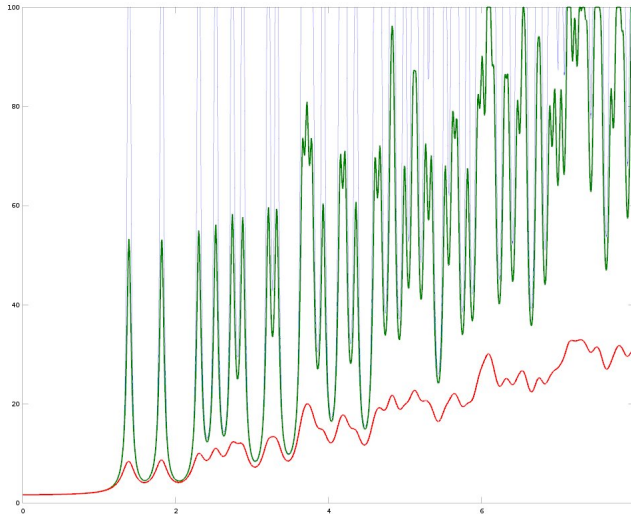
```
zz=reshape(V(:,1),27,63); contourf(zz)
```





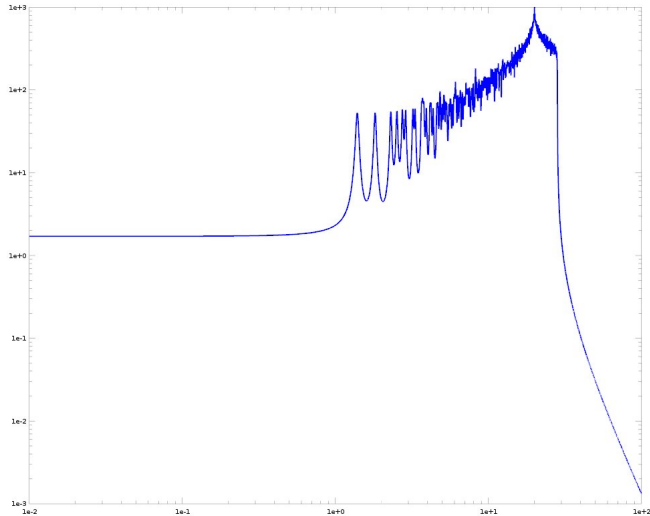
- A energia média de oscilação da membrana quando submetida a uma força de frequência ω_* entre 0 e 8 rad/sec, com $\beta = 3 \times 10^{-2}$, 7×10^{-2} e 2×10^{-1} é mostrada na figura. Note a complexidade do espectro de resposta pela influência das ressonâncias próximas a cada frequência.

```
>[x y1]=emedia(0,8,lam,3e-2);
>[x y2]=emedia(0,8,lam,7e-2);
>[x y3]=emedia(0,8,lam,2e-1);
>plot(x,y1,x,y2,'linewidth',2,x,y3,'linewidth',2)
```

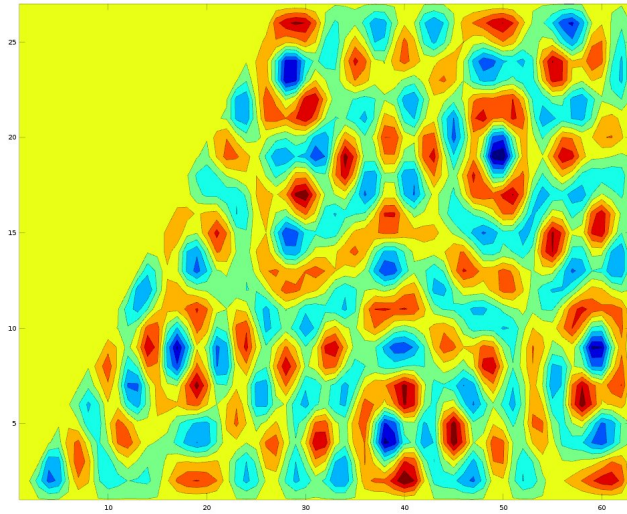


O espectro completo é melhor visualizado em loglog:

```
>[x y]=emedia(0.01,100,1am,7e-2);  
>loglog(x,y,'linewidth',2)
```



As frequências e modos melhor calculados são os primeiros, aqueles cujo comprimento de onda (são ondas estacionárias) é muito maior que δ (o tamanho de malha). O modo 200, por exemplo, cuja frequência é 13.66 rad/sec, sem dúvida será pouco parecido ao da membrana contínua.



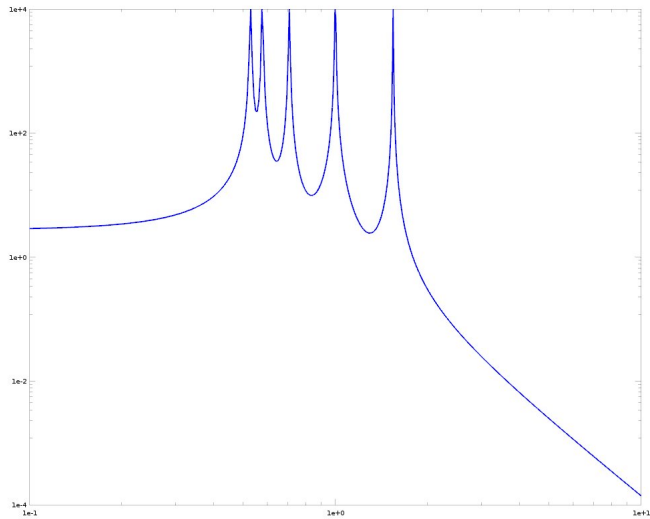
- Note que a rotina anterior vale para **qualquer** estrutura, que tenha uma estrutura de frequências próprias dadas por λ_m e cujo amortecimento seja da forma $\beta M W'$. Pode ser também utilizada nas estruturas de molas e massas da semana passada.

```

>caixac3
> [V D]=eig(Kmat,Mmat)
V =
-0.27219 0.00000 0.00000 0.00000 0.40825 -0.87135
0.00000 0.00000 0.00000 1.00000 0.00000 0.00000
-0.46837 0.00000 0.00000 0.00000 0.40825 0.33758
0.00000 0.00000 0.70711 0.00000 -0.00000 0.00000
-0.40298 0.00000 0.00000 0.00000 -0.40825 -0.06539
0.00000 0.57735 0.00000 0.00000 0.00000 -0.00000
D =
Diagonal Matrix
0.27924      0      0      0      0      0
      0 0.33333      0      0      0      0
      0      0 0.50000      0      0      0
      0      0      0 1.00000      0      0
      0      0      0      0 1.00000      0
      0      0      0      0      0 2.38743
>lam=diag(D);ome=sqrt(lam);

```

```
>[x y]=emedi(0.1,10,lam,1e-3);  
>loglog(x,y,'linewidth',2)
```



Exercício 5: Calcule usando Octave a amplitude de oscilação horizontal da massa A quando se aplica na massa B uma força horizontal de valor $\cos(2t)$ Newtons. Os resultados são mais divertidos quando as molas são todas diferentes, não programe apenas para o caso de todas iguais (a matriz V em geral será cheia).