

SME0305 - 2014
Gustavo Carlos Buscaglia

ICMC - Ramal 738176 - Sala 4-219
gustavo.buscaglia@gmail.com

Prova 12 (6 de junho de 2014)

Lembrete: A força que uma barra faz sobre seus extremos a e b é dada por

$$\vec{F}^a = -\mathcal{T} \tilde{n}^a \quad e \quad \vec{F}^b = -\mathcal{T} \tilde{n}^b$$

onde \mathcal{T} é a tensão, \tilde{n}^a é o vetor unitário na direção da barra (na treliça relaxada) e “saindo dela”, e analogamente para \tilde{n}^b .

Na aproximação linear, a tensão é calculada a partir dos deslocamentos \vec{u}^a e \vec{u}^b com a fórmula

$$\mathcal{T} = \frac{EA}{\ell_0} (\vec{u}^a \cdot \tilde{n}^a + \vec{u}^b \cdot \tilde{n}^b)$$

A matriz de rigidez de uma barra é a matriz $\underline{\underline{K}}$ que cumpre

$$\begin{pmatrix} F_1^a \\ F_2^a \\ F_1^b \\ F_2^b \end{pmatrix} = - \underline{\underline{K}} \begin{pmatrix} u_1^a \\ u_2^a \\ u_1^b \\ u_2^b \end{pmatrix}$$

Similarmente, a matriz de rigidez de uma treliça é a matriz $\underline{\underline{K}}$ que cumpre

$$\underline{F} = - \underline{\underline{K}} \underline{u}$$

onde \underline{F} e \underline{u} são vetores coluna que contem as componentes horizontal e vertical das forças (e deslocamentos, respectivamente) em cada um dos nós da treliça.

A matriz $\underline{\underline{K}}$ pode ser calculada com a seguinte função:

```
function Kglo = rigidez(conec,modu,coord)
%nb nro de barras, nv nro de nos,
%modu(1:nb) valor de EA
%coord coordenadas
nb=length(conec);
nv=length(coord);
Kglo=zeros(2*nv,2*nv);
for ib=1:nb
Kloc=zeros(4,4);
na=conec(ib,1); nb=conec(ib,2);
Xa=coord(na,:)' ;
Xb=coord(nb,:)' ;
d=Xb-Xa;
ll=norm(d);
kk=modu(ib)/(ll^3);
aux=d*d';
Kloc(1:2,1:2)=kk*aux;
Kloc(1:2,3:4)=-kk*aux;
Kloc(3:4,1:2)=-kk*aux;
Kloc(3:4,3:4)=kk*aux;
%Kloc agora contem a matriz de rigidez
% da barra
loc2glo=[2*na-1,2*na,2*nb-1,2*nb];
for j=1:4
```

```
for k=1:4
jglo=loc2glo(j);
kglo=loc2glo(k);
Kglo(jglo,kglo)=Kglo(jglo,kglo)+Kloc(j,k);
end
end
end
%%%
end
```

Um autovetor de autovalor zero de $\underline{\underline{K}}$ é um vetor \underline{v} (não nulo) tal que $\underline{\underline{K}}\underline{v} = 0$. Também se diz que um tal vetor pertence ao *núcleo* de $\underline{\underline{K}}$.

Considere que está analisando o comportamento de uma estrutura de treliça **bidimensional** (como as analisadas nas aulas), cuja conectividade e coordenadas você já leu de arquivos e estão armazenadas nas matrizes **conec** e **coord**, respectivamente. Os módulos de Young, multiplicados pela área transversal de cada barra, estão por sua vez armazenados na matriz **modu**.

Considere também que você já calculou a matriz de rigidez da estrutura, que armazenou na matriz **Kglo** fazendo

```
Kglo = rigidez(conec,modu,coord);
```

1. (4 pontos) Responda a esquerda de cada item V se verdadeiro ou F se falso:

- (a) Se dobrarmos o valor de todos os componentes da matriz **modu**, obteremos uma matriz que é o quadruplo de **Kglo**, isto é,

$$\begin{aligned} KK &= \text{rigidez}(\text{conec}, 2 * \text{modu}, \text{coord}) \Rightarrow \\ &\Rightarrow KK = 4 * Kglo \end{aligned}$$

F, o correto é $KK = 2 * Kglo$

- (b) A matriz **Kglo** tem, no mínimo, quatro autovalores nulos.

F, no minimo tem 3

- (c) A matriz **Kglo** é antisimétrica, isto é, $Kglo' = -Kglo$.

F, é simétrica, $Kglo' = Kglo$

- (d) O número de autovalores nulos depende da forma específica da treliça que está sendo analisada.

V

- (e) Suponha que modificamos a matriz **modu** fazendo **modu(7)=0**; e depois calculamos a matriz de rigidez (executando $K = \text{rigidez}(\text{conec}, \text{modu}, \text{coord})$). Então a matriz **K** resultante corresponderá a ter retirado o nó número 7 da estrutura original

F, corresponderá a ter retirado a barra número 7 da estrutura original.

- (f) Se dobrarmos o valor de todos os componentes da matriz **coord**, obteremos uma matriz que é o dobro de **Kglo**, isto é

$$KK = \text{rigidez}(\text{conec}, \text{modu}, 2 * \text{coord}) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow KK = 2 * Kglo$$

F, o correto é $KK = Kglo/2$

(g) O determinante de $Kglo$ é zero.

V

2. (2,5 pontos) Tendo já calculado $Kglo$, você quer analisar a situação de carregamento seguinte:

- Os nós 3 e 6 são apoios fixos, não podem movimentar em nenhuma direção.
- No nó número 10 é aplicada uma força vertical de valor -10000 Newton.
- Os restantes nós estão livres.

Escreva as linhas Octave/Matlab necessárias para calcular os deslocamentos uu produzidos por essa situação de carregamento.

```
% Calculo de uu+
nv = length(coord);
ff=zeros(2*nv,1);
ff(20,1)=-10000;
iden=eye(2*nv,2*nv);
KK=Kglo;
KK(5:6,:)=iden(5:6,:);
KK(11:12,:)=iden(11:12,:);
uu=KK\ff;
```

3. (2,5 pontos) Tendo já calculado $Kglo$, você quer analisar essa outra situação de carregamento:

- Os nós 3 e 6 são apoios fixos, não podem movimentar em nenhuma direção.
- Para considerar de maneira aproximada o peso da estrutura, se associa a cada nó uma certa massa. No caso da estrutura sendo considerada, a massa “apoiada” em cada um dos nós (todos eles) é de 100 kg.

Escreva as linhas Octave/Matlab necessárias para calcular os deslocamentos up produzidos por essa situação de carregamento.

```
% Calculo de uu+
nv = length(coord);
ff=zeros(2*nv,1);
ff(2:2:2*nv,1)=-981;
iden=eye(2*nv,2*nv);
KK=Kglo;
KK(5:6,:)=iden(5:6,:);
ff(5:6)=0;
KK(11:12,:)=iden(11:12,:);
ff(11:12)=0;
uu=KK\ff;
```

4. (1,5 pontos) Considere os vetores deslocamento uu e up calculados nos dois exercícios anteriores. Sob qual situação de carregamento serão obtido o deslocamento **soma** de uu e up ? Descreva de maneira

parecida ao feito nos enunciados dos exercícios 2 e 3. (E boa prova!)

Será a carga combinada dos casos anteriores, porque tem os mesmos pontos fixos.