

SME0301 - 2013
Gustavo Carlos Buscaglia

ICMC - Ramal 738176
 gustavo.buscaglia@gmail.com

Lista/Prova 8 (6 de junho de 2013)

1. Sejam \underline{r} e \underline{z} vetores (coluna) em \mathbb{R}^n , seja $\beta \in \mathbb{R}$, seja

$$\underline{d} = -\underline{r} + \beta \underline{z}$$

e \underline{A} uma matriz $n \times n$ simétrica definida positiva. Lembrando que dizemos que dois vetores \underline{v} e \underline{w} são ortogonais se $\underline{v}^T \underline{w} = 0$, e que são A -conjugados se $\underline{v}^T \underline{A} \underline{w} = 0$, responder por verdadeiro (V) ou falso (F) as seguintes afirmações:

- (a) Para que \underline{d} e \underline{r} sejam ortogonais, é necessário que ou β ou \underline{z} sejam zero. F
- (b) Para que \underline{d} e \underline{r} sejam ortogonais, é necessário que \underline{z} não seja ortogonal a \underline{r} . V
- (c) Para que \underline{d} e \underline{r} sejam ortogonais, é necessário que \underline{z} seja ortogonal a \underline{r} . F
- (d) Para que \underline{d} e \underline{z} sejam ortogonais, é suficiente que

$$\beta = \frac{\underline{r}^T \underline{z}}{\underline{z}^T \underline{z}}$$

V

(e) Para que \underline{d} e \underline{z} sejam ortogonais, é suficiente que

$$\beta = \frac{\underline{z}^T \underline{r}}{\underline{z}^T \underline{z}}$$

V

(f) Para que \underline{d} e \underline{z} sejam ortogonais, é suficiente que

$$\beta = -\frac{\underline{z}^T \underline{r}}{\underline{z}^T \underline{z}}$$

F

(g) Para que \underline{d} e \underline{z} sejam ortogonais, é suficiente que

$$\beta = \frac{\underline{z}^T \underline{A} \underline{r}}{\underline{z}^T \underline{z}}$$

F

(h) Para que \underline{d} e \underline{z} sejam A -conjugados, é suficiente que

$$\beta = \frac{\underline{r}^T \underline{A} \underline{z}}{\underline{z}^T \underline{A} \underline{z}}$$

V

(i) Para que \underline{d} e \underline{z} sejam A -conjugados, é suficiente que

$$\beta = \frac{\underline{z}^T \underline{A} \underline{r}}{\underline{z}^T \underline{A} \underline{z}}$$

V

(j) Para que \underline{d} e \underline{z} sejam A -conjugados, é suficiente que

$$\beta = \frac{\underline{z}^T \underline{A} \underline{r}}{\underline{r}^T \underline{A} \underline{r}}$$

F

(k) Para que \underline{d} e \underline{z} sejam A -conjugados, é suficiente que

$$\beta = 0$$

F

- (l) Se \underline{z} é autovetor de \underline{A} e \underline{d} e \underline{z} são A -conjugados, então \underline{d} e \underline{z} são ortogonais. V
- (m) Se \underline{d} é autovetor de \underline{A} e \underline{d} e \underline{z} são A -conjugados, então \underline{d} e \underline{z} são ortogonais. V
- (n) Se \underline{d} é autovetor de \underline{A} e \underline{d} e \underline{z} são ortogonais, então \underline{d} e \underline{z} são A -conjugados. V
- (o) Se \underline{d} é autovetor de \underline{A} e \underline{d} e \underline{z} são A -conjugados, então \underline{d} e \underline{z} são colineares (um múltiplo do outro). F

2. Considere o método dos gradientes: Dados \underline{A} , \underline{b} e $\underline{x}^{(0)}$, fazer para $k = 0, 1, 2, \dots$:

$$\begin{aligned} \underline{r}^{(k)} &= \underline{A} \underline{x}^{(k)} - \underline{b} \\ \underline{d}^{(k)} &= -\underline{r}^{(k)} \\ \alpha_k &= \frac{(\underline{r}^{(k)})^T \underline{r}^{(k)}}{(\underline{r}^{(k)})^T \underline{A} \underline{r}^{(k)}} \\ \underline{x}^{(k+1)} &= \underline{x}^{(k)} + \alpha_k \underline{d}^{(k)} \\ k++ & \quad \text{e voltar} \end{aligned}$$

e seja \underline{x}^* a solução de $\underline{A} \underline{x}^* = \underline{b}$. Dizer se as seguintes afirmações são verdadeiras (V) ou falsas (F).

- (a) Se $\underline{x}^{(0)}$ é autovetor de \underline{A} , o método converge em 1 (uma) iteração. F
- (b) Se \underline{x}^* é autovetor de \underline{A} , o método converge em 1 (uma) iteração. F
- (c) Se \underline{b} é autovetor de \underline{A} , o método converge em 1 (uma) iteração. F
- (d) Se $\underline{x}^* - \underline{x}^{(0)}$ é autovetor de \underline{A} , o método converge em 1 (uma) iteração. V
- (e) Se \underline{A} é um múltiplo da identidade, o método converge em 1 (uma) iteração. V
- (f) Se \underline{A} é diagonalizável, o método converge em 1 (uma) iteração. F
- (g) Se \underline{A} é definida positiva, o método converge em 1 (uma) iteração. F
- (h) Se \underline{A} é ortogonal, o método converge em 1 (uma) iteração. F

3. Seja \underline{A} uma matriz $n \times n$ e seja \underline{I} a matriz identidade $n \times n$. Dizer se verdadeiro ou falso:

- (a) Se $\lambda \in \mathbb{R}$ é autovalor de \underline{A} , então $\lambda + q$ é autovalor de $\underline{A} + q \underline{I}$, para todo $q \in \mathbb{R}$. V
- (b) Se $\lambda \in \mathbb{R}$ é autovalor de \underline{A} e \underline{A}^{-1} existe, então $1/\lambda$ é autovalor de \underline{A}^{-1} . V
- (c) Se $\lambda \in \mathbb{R}$ é autovalor de \underline{A} , então λ^2 é autovalor de \underline{A}^2 . V
- (d) Se $\lambda \in \mathbb{R}$ é autovalor de \underline{A} e $q \in \mathbb{R}$ não, então $1/(\lambda - q)$ é autovalor de $(\underline{A} - q \underline{I})^{-1}$. V
- (e) Se \underline{v} é autovetor de \underline{A} , então \underline{v} é também autovetor de $\underline{A} + q \underline{I}$, para todo $q \in \mathbb{R}$. V

- (f) Se \underline{v} é autovetor de \underline{A} (matriz com determinante não zero), então $\underline{w} = \underline{A}\underline{v}$ é autovetor de \underline{A}^{-1} . V
- (g) Se \underline{v} é autovetor de \underline{A} (matriz com determinante não zero), então $\underline{w} = \underline{A}^{-1}\underline{v}$ é autovetor de \underline{A}^{-1} . V
- (h) Se $\lambda \in \mathbb{R}$ é autovalor de \underline{A} , então $\lambda + 2$ é autovalor de \underline{A}^2 . F
- (i) Se $\lambda \in \mathbb{R}$ é autovalor de \underline{A} e \underline{A}^{-1} existe, então $-\lambda$ é autovalor de \underline{A}^{-1} . F
- (j) Se $\lambda \in \mathbb{R}$ é autovalor de \underline{A} , então $-\lambda$ é autovalor de \underline{A}^T . F
- (k) Se $\lambda \in \mathbb{R}$ é autovalor de \underline{A} e $q \in \mathbb{R}$ não, então $(1/\lambda) - (1/q)$ é autovalor de $(\underline{A} - q\underline{I})^{-1}$. F
- (l) Se \underline{v} é autovetor de \underline{A} e \underline{A}^{-1} existe, então \underline{v} é também autovetor de \underline{A}^{-1} . V
- (m) Se \underline{v} é autovetor de \underline{A} (matriz não simétrica com determinante não zero), então \underline{v} é também autovetor de \underline{A}^T . F

4. Sejam \underline{A} e \underline{B} duas matrizes $n \times n$. Dizer se verdadeiro ou falso:

- (a) Se $\underline{A}\underline{v} = \underline{B}\underline{v}$, para todo $\underline{v} \in \mathbb{R}^n$, então $\underline{A} = \underline{B}$. V
- (b) Para que $\underline{A}\underline{v} = \underline{B}\underline{v}$ se cumpra para todo $\underline{v} \in \mathbb{R}^n$, é necessário que as matrizes \underline{A} e \underline{B} sejam iguais. V
- (c) Se $\underline{A}\underline{B} = \underline{B}\underline{A}$ e \underline{v} é autovetor de \underline{B} , então $\underline{A}\underline{v}$ também é autovetor de \underline{B} . V
- (d) Se $\underline{A}\underline{B} = \underline{B}\underline{A}$ e \underline{v} é autovetor de \underline{A} , então $\underline{B}\underline{v}$ também é autovetor de \underline{A} . V
- (e) Se $\underline{A}\underline{B} = \underline{B}\underline{A}$ e \underline{v} é autovetor de \underline{A} , então $\underline{B}\underline{v}$ não é autovetor de \underline{A} . F
- (f) Para que $\underline{A}\underline{v} = \underline{B}\underline{v}$ se cumpra para todo $\underline{v} \in \mathbb{R}^n$, é suficiente que \underline{A} e \underline{B} tenham os mesmos autovalores. F
- (g) Se $\underline{A}\underline{B}$ tem inversa, então tanto \underline{A} como \underline{B} têm inversa. V
- (h) Se $\underline{A} + \underline{B}$ tem inversa, então tanto \underline{A} como \underline{B} têm inversa. F