

Nome:

No. USP:

Prova 2: Interpolação

1. (6 pontos) Responder com Verdadeiro ou Falso à esquerda:

(a) O sistema de interpolação dado por

$$V = \mathbb{P}_3, \quad L = \{L_1f = f(1), L_2f = f'(1), L_3f = f''(1), L_4f = f'''(1)\},$$

está bem definido.

(b) O sistema de interpolação dado por

$$V = \mathbb{P}_4, \quad L = \{L_1f = f(1), L_2f = f'(1), L_3f = f''(1), L_4f = f'''(1)\},$$

está bem definido.

(c) O sistema de interpolação dado por

$$V = \mathbb{P}_2, \quad L = \{L_1f = f(0), L_2f = f(2), L_3f = f'(1)\},$$

está bem definido.

(d) O sistema de interpolação dado por

$$V = \{f(x) = \alpha e^x + \beta e^{-x}, \alpha, \beta \in \mathbb{R}\}, \quad L = \{f(0), f'(0)\},$$

está bem definido.

(e) O sistema de interpolação dado por

$$V = \{f(x) = \alpha e^x + \beta e^{-x}, \alpha, \beta \in \mathbb{R}\}, \quad L = \{f(0), f'(0), f''(0)\},$$

está bem definido.

(f) Seja o domínio o intervalo $[0, 1]$, dividido em n subdomínios $S_i = [x_i, x_{i+1}]$, com $i = 1, \dots, n$. Isto é, $x_i = (i-1)/n$, $i = 1, \dots, n+1$. Considere o espaço V das funções contínuas que restritas a cada S_i são elementos de \mathbb{P}_1 (espaço P_1 -contínuo, no jargão dos elementos finitos). Então o seguinte conjunto de funcionais lineares determina uma interpolação bem definida:

$$L = \{L_i f = f\left(\frac{x_i + x_{i+1}}{2}\right), i = 1, \dots, n\}.$$

(g) Se ao conjunto L do item anterior é adicionada

$$L_{n+1} = f(0),$$

então a interpolação fica bem definida.

(h) Seja o domínio o intervalo $[0, 1]$, dividido em n subdomínios $S_i = [x_i, x_{i+1}]$, com $i = 1, \dots, n$. Isto é, $x_i = (i-1)/n$, $i = 1, \dots, n+1$. Considere o espaço V das funções que restritas a cada S_i são elementos de \mathbb{P}_0 (constantes por partes). Então o seguinte conjunto de funcionais lineares determina uma interpolação bem definida:

$$L = \{L_i f = f\left(\frac{x_i + x_{i+1}}{2}\right), i = 1, \dots, n\}.$$

(i) Se ao conjunto L do item anterior é adicionada

$$L_{n+1} = f(0),$$

então a interpolação fica bem definida.

(j) A equação

$$\int_0^2 f(x) dx = f(0) + f(2)$$

permite substituir o cálculo de uma integral por apenas duas avaliações de uma função e uma soma. Ela é verdadeira para todo $f \in \mathbb{P}_1$.

(k) A equação

$$\int_0^2 f(x) dx = f(0) + f(2)$$

permite substituir o cálculo de uma integral por apenas duas avaliações de uma função e uma soma. Ela é verdadeira para todo $f \in \mathbb{P}_0$.

(l) A equação

$$\int_0^2 f(x)^2 dx = f(0)^2 + f(2)^2$$

permite substituir o cálculo de uma integral por apenas duas avaliações de uma função e uma soma. Ela é verdadeira para todo $f \in \mathbb{P}_1$.

-
2. (5 pontos) Escrever abaixo da linha um código em Octave que, dados valores y_{n-2} e y_{n-1} , correspondentes a $t = n - 2$ e $t = n - 1$, devolva o valor de y_n (correspondente a $t = n$) que faz que a interpolada polinomial $p(t)$ que passa por esse três pontos satisfaça a equação diferencial

$$10p''(t) + p(t) = 1$$

exatamente ao tempo $t = n$.

```
function yn = advance(yn2,yn1)
...?
```

Notar que não precisa nenhum dado adicional. Nem precisa conhecer o valor de n . Complete a “function” cujos dados são apenas **yn2** e **yn1**.

Aplicando sucessivamente a função **advance** é possível integrar numericamente a EDO acima. Só se o código assim como está escrito roda corretamente é possível obter mais de 3 pontos.
